
Mathematik II: Analysis B

Übungsstunde 2

Mehrdimensionale Funktionen, Partielle Ableitung & Gradient

Visva Loganathan | vloganathan@student.ethz.ch | 05.03.2026

Material: visva-loganathan.ch

Überblick dieser Übungsstunde

1. Mehrdimensionale Funktionen & Definitionsbereich
2. Partielle Ableitungen
3. Totale Ableitung & Mehrdimensionale Kettenregel
4. Gradient

1 Mehrdimensionale Funktionen

In Analysis A betrachteten wir hauptsächlich Funktionen einer Variablen, also Abbildungen

$$f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad x \mapsto f(x)$$

In Analysis B erweitern wir diese Idee auf mehrere unabhängige Variablen. Der wichtigste Fall zu Beginn ist

$$f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad (x, y) \mapsto f(x, y)$$

Dabei sind x und y *unabhängige Variablen* (Inputs), und der Funktionswert $f(x, y)$ ist der *Output*.

Geometrische Interpretation. Eine Funktion $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ kann man als *Höhenfunktion* über der Ebene verstehen: jedem Punkt (x, y) in der Ebene wird eine Höhe $z = f(x, y)$ zugeordnet. Der zugehörige *Graph* ist $\text{Graph}(f) = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z = f(x, y)\}$.

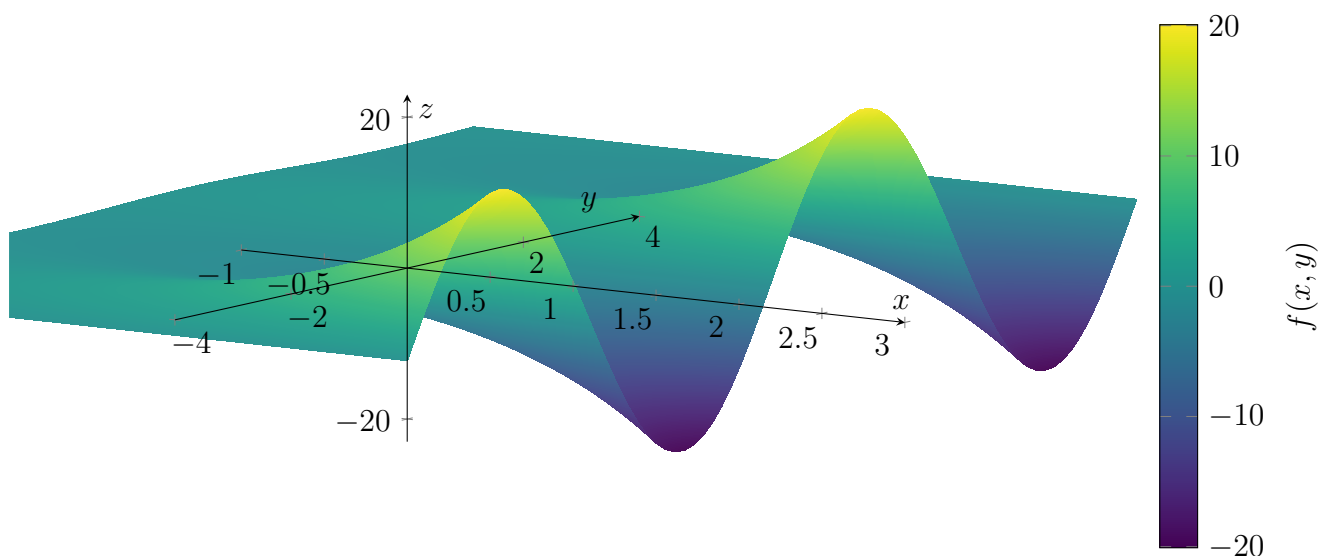
Da der Graph in \mathbb{R}^3 liegt, zeichnen wir Funktionen in zwei Variablen oft indirekt, z. B. über *Niveaumengen* (Niveaulinien).

Niveaumengen / Niveaulinien. Für einen festen Wert $c \in \mathbb{R}$ heisst

$$\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid f(x, y) = c\}$$

die *Niveaumenge* (in \mathbb{R}^2 auch: *Niveaulinie*) zum Niveau c . Intuitiv sind das die Punkte in der Ebene, an denen die „Höhe“ gleich bleibt. Diese Idee ist analog zu Höhenlinien auf topographischen Karten.

Graph von $f(x, y) = e^x \sin(y)$



Definitionsbereich (Domain): Grundidee & Vorgehen

Der *Definitionsbereich* (auch: *Definitionsmenge*) einer Funktion f ist die Menge aller Inputs, für die die Funktionsvorschrift *sinnvoll definiert* ist:

$$D_f = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid f(x, y) \text{ ist definiert}\}.$$

Prinzip: Man startet mit $D = \mathbb{R}^2$ und entfernt dann systematisch alle Punkte & Bereiche, die aufgrund von „Verbotsschildern“ nicht erlaubt sind. Am Ende erhält man D_f als Schnitt aller Bedingungen.

Typische „Verbotsschilder“ (wie in Analysis A):

- **Nenner:** Ein Nenner darf nie 0 sein.
 $\frac{(\text{etwas})}{\text{Nenner}}$ ist nur definiert, wenn Nenner $\neq 0$.
- **Gerade Wurzel:** Unter einer geraden Wurzel muss der Ausdruck *nichtnegativ* sein.
 $\sqrt{(\text{Ausdruck})}$ ist nur definiert, wenn Ausdruck ≥ 0 .
- **Logarithmus:** Das Argument eines Logarithmus muss *positiv* sein.
 $\ln(\text{Argument})$ ist nur definiert, wenn Argument > 0 .

Verkettungen (Kompositionen): „innen vor aussen“. Bei zusammengesetzten Ausdrücken prüft man die Bedingungen in der richtigen Reihenfolge:

1. *Zuerst* muss der innere Ausdruck überhaupt definiert sein.
2. *Dann* kommen die Bedingungen des äusseren Ausdrucks hinzu.

In der Praxis bedeutet das: man sammelt alle notwendigen Ungleichungen/Gleichungen und bildet deren *Schnittmenge*.

Merksatz. Der Definitionsbereich in mehreren Variablen ist konzeptionell *identisch* zu Analysis I — nur dass wir jetzt statt Punkten in \mathbb{R} typischerweise *Kurven, Geraden oder Flächen* aus \mathbb{R}^2 ausschneiden.

Übungsaufgaben: Definitionsbereich

Bestimme jeweils den **Definitionsbereich** der folgenden Funktionen $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$.

1. $f(x, y) = \frac{1}{x - y}$

2. $f(x, y) = \sqrt{4 - x^2 - y^2}$

3. $f(x, y) = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 - 1}}$

4. $f(x, y) = \ln(x^{\sqrt{y}})$

5. $f(x, y) = \sqrt{\ln(x - y)}$

6. $f(x, y) = \frac{\ln(x + y)}{x^2 - y^2}$

Zusatz: Zeichne die Definitionsbereiche auf

2 Partielle Ableitungen

In Analysis A haben wir Funktionen einer Variablen $f(x)$ betrachtet und deren Ableitung

$$f'(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}.$$

Für Funktionen $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ hängt der Funktionswert von zwei unabhängigen Variablen ab:

$$f(x, y).$$

Um die Änderungsrate zu messen, variieren wir *nur eine Variable* und halten die andere fest.

Definition. Die *partielle Ableitung nach x* ist definiert als

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h, y) - f(x, y)}{h}.$$

Die *partielle Ableitung nach y* ist definiert als

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial y} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x, y+h) - f(x, y)}{h}.$$

Interpretation.

- $f_x(x, y)$ misst die Änderungsrate in x -Richtung (bei festem y).
- $f_y(x, y)$ misst die Änderungsrate in y -Richtung (bei festem x).

Man kann sich das geometrisch als Tangenten an Schnittkurven vorstellen:

$$x \mapsto f(x, y_0), \quad y \mapsto f(x_0, y).$$

Partielle Ableitungsoperatoren. Statt $\frac{\partial f}{\partial x}$ und $\frac{\partial f}{\partial y}$ schreibt man auch $\partial_x f$, $\partial_y f$ oder f_x , f_y . Dabei bedeutet $\frac{\partial}{\partial x}$: *Ableiten nach x bei festgehaltenem y .*

Höhere partielle Ableitungen erhält man durch wiederholtes Ableiten, zum Beispiel

$$f_{xx} = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}, \quad f_{xy} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$$

Die Reihenfolge der Ableitungen spielt (für genügend glatte Funktionen) keine Rolle, d. h.

$$f_{xy} = f_{yx}$$

Rechenregel.

Beim partiellen Ableiten behandelt man die jeweils andere Variable als Konstante.

Übungsaufgaben: Partielle Ableitung

Bestimme jeweils die partiellen Ableitungen f_x und f_y .

1. $f(x, y) = \cos(x^2y)$

2. $f(x, y) = \sin(x^3 + y^2)$

3. $f(x, y) = \tan(\cos x \cdot \sin y)$

4. $f(x, y) = \frac{\cos(x^2y)}{x + y}$

5. $f(x, y) = x e^{\cosh(y)}$

3 Totale Ableitung und Kettenregel

Sei $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ und

$$z = f(x, y),$$

wobei x und y selbst Funktionen einer Variablen t seien:

$$x = x(t), \quad y = y(t).$$

Dann hängt z indirekt von t ab:

$$z(t) = f(x(t), y(t)).$$

Totale Ableitung.

Die Ableitung von z nach t erhält man mit der *mehrdimensionalen Kettenregel*:

$$\frac{dz}{dt} = \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \frac{dy}{dt}$$

Interpretation.

Die totale Änderung ist die Summe der Änderungen in x - und y -Richtung, gewichtet mit den jeweiligen Änderungsraten von $x(t)$ und $y(t)$.

Verallgemeinerte Kettenregel.

Für $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ und

$$x_i = x_i(t), \quad i = 1, \dots, n,$$

gilt

$$\frac{d}{dt} f(x_1, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{dx_i}{dt}$$

Übungsaufgaben: Totale Ableitung

Berechne jeweils $\frac{dz}{dt}$.

1. $z = xy, \quad x = t^2, \quad y = \sin t$

2. $z = x^2 + y^2, \quad x = \cos t, \quad y = \sin t$

3. $z = e^{xy}, \quad x = t^2, \quad y = t^3$

4. $z = \ln(x + y), \quad x = e^t, \quad y = t^2$

4 Gradient

Sei $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ differenzierbar.

Definition. Der Gradient von f ist der Vektor der partiellen Ableitungen

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} \partial_x f(x, y) \\ \partial_y f(x, y) \end{pmatrix}.$$

Der Gradient hängt vom Punkt (x, y) ab und beschreibt die lokale Änderung der Funktion.

Geometrische Bedeutung. Der Gradient zeigt in die Richtung des *steilsten Anstiegs* der Funktion. Die maximale Änderungsrate von f in diesem Punkt beträgt

$$|\nabla f(x, y)|.$$

Der Gradient steht ausserdem senkrecht auf den Niveaulinien der Funktion.

Steilster Anstieg: $\begin{pmatrix} \partial_x f \\ \partial_y f \end{pmatrix}$

Geringster Anstieg (Steilster Abfall): $-\begin{pmatrix} \partial_x f \\ \partial_y f \end{pmatrix}$

Kein Anstieg (Niveaulinie): $\begin{pmatrix} -\partial_y f \\ \partial_x f \end{pmatrix}$

Übungsaufgabe: Gradient

Gegeben ist $f(x, y) = \sin(x^3 + y^2)$.

1. Bestimme den Gradienten $\nabla f(x, y)$.
2. Bestimme die Richtung des **steilsten Anstiegs** im Punkt $P = (1, 1)$.
3. Bestimme die Richtung des **stärksten Abfalls** im Punkt $P = (1, 1)$.
4. Bestimme einen **Richtungsvektor entlang der Niveaulinie** durch $P = (1, 1)$
(also eine Richtung mit *keiner* Änderung von f).